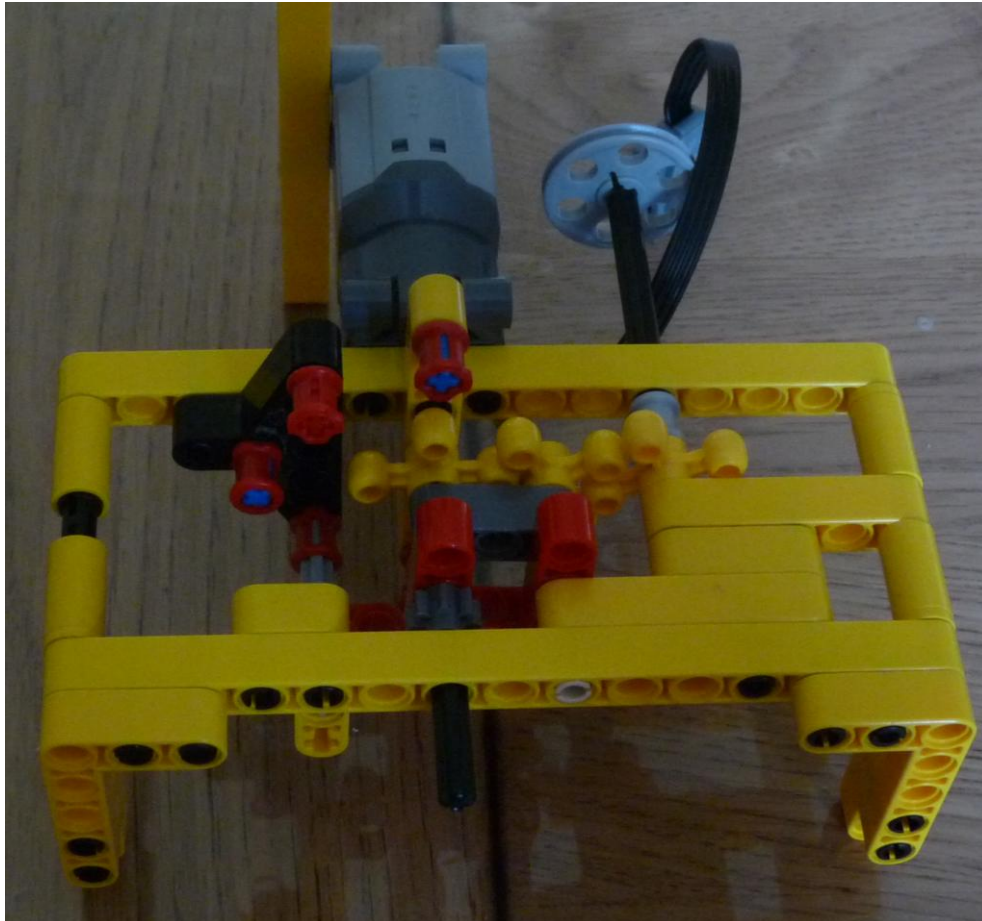


# Transmission mono-directive débrayable

---



## **But:**

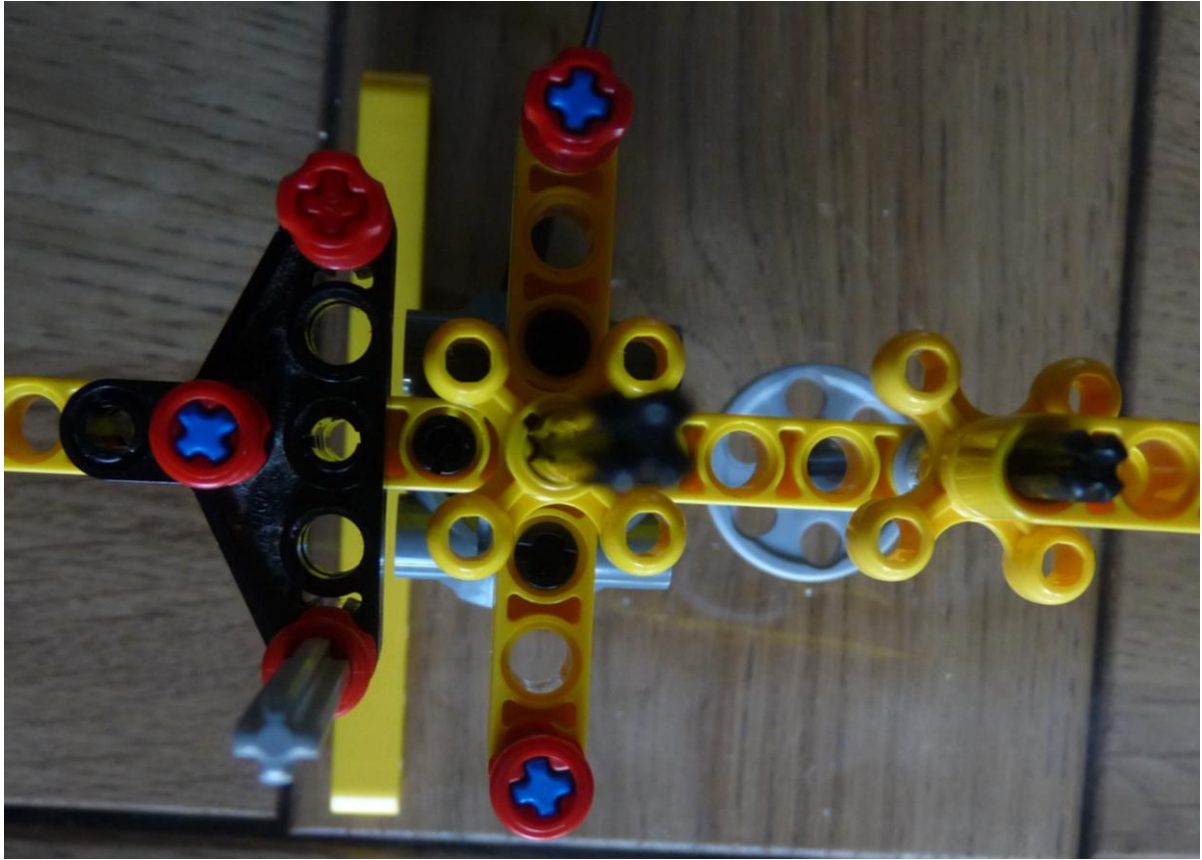
Motoriser un actionneur (dans ce cas un treille) dans un seul sens de rotation et le débrayer quand on veut.

## **Solution:**

Insérer un pignon (satellite) sur un bras mobile entre le pignon moteur et le pignon récepteur. Une butée escamotable permet le maintien en position du pignon ou sa liberté.

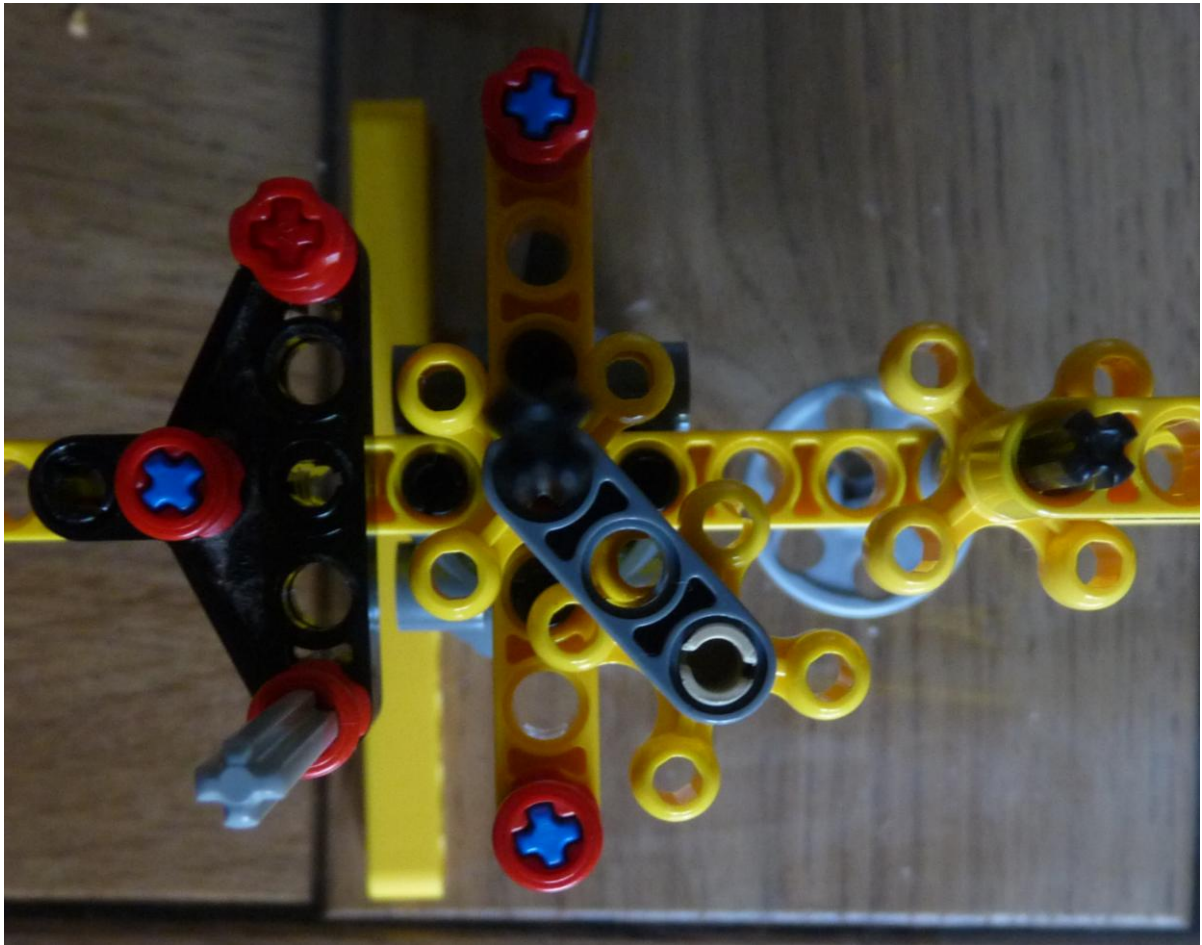
## Montage:

### Phase 1



Au centre la knob monté sur l'axe moteur. A droite la knob monté sur l'arbre récepteur.  
En rouge les 5 Technic bush permettent la au satellite de faire le tour de l'axe moteur (bien respecté la géométrie).

## Phase 2



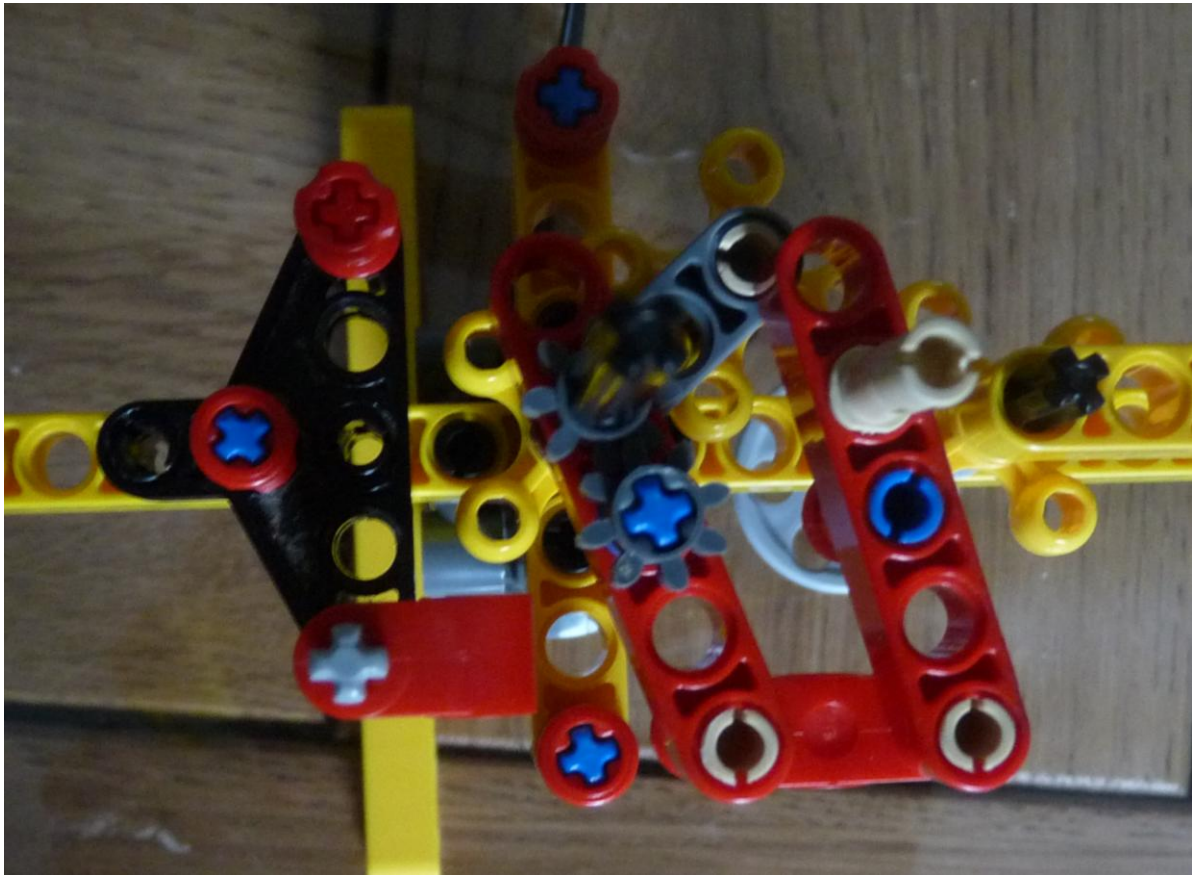
Mise en place du bras mobile et du satellite (knob).

## Phase 3



Réalisation de la butée escamotable. Important: les 2 Technic axle pin bleu sont de type friction 43093.

#### Phase 4



Mise en place du système de butée escamotable et du pignon de commande (8 dents).  
Mise en place de la butée fixe servant à arrêter la butée escamotable. si cette pièce (6536)  
n'est pas montée le système généreras des à-coups.

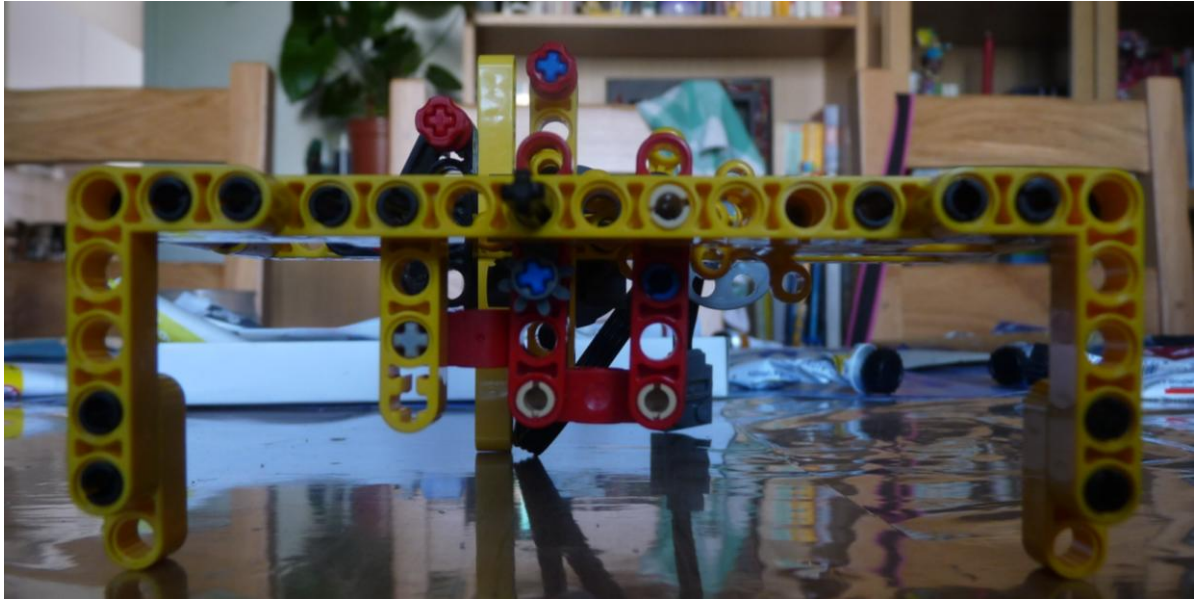
#### Phase 5



fermeture du châssis.

## Fonctionnement:

### En marche avant:

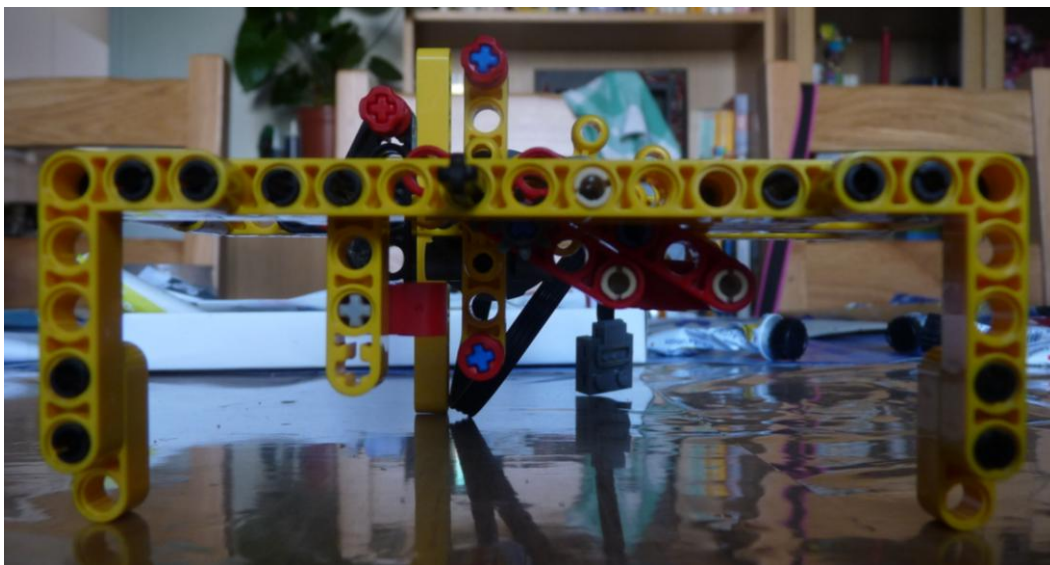


Le moteur entraine le pignon de 8 dents qui engrener sur le 8d monté sur le Technic axle pin with friction (43093) fait pivoter la butée escamotable jusqu'a la butée fixe.

Une fois dans cette position:

- le Technic axle pin with friction (43093) tourne et permet la rotation de l'axe moteurs;
- Le bras mobile ce met en butée sur la butée escamotable et transmet le mouvement du pignon moteur au pignon recepneur.

### En marche arrière:



Le moteur entraine le pignon de 8 dents qui engrener sur le 8d monté sur le Technic axle pin with friction (43093) fait pivoter la butée vers la droite.

Dans cette position, le bras mobile n'est plus retenu par le technic bush et ne peut plus transmettre d'efforts de la part du moteur ou du récepteur. le moteur et le récepteur sont désolidarisés. Si on fait tourner en marche arrière l'axe récepteur, le bras mobile et le satellite descende.

**Quand on repasse en marche avant:**

- la butée escamotable ce remet en position;
- le satellite s'engrène sur les Technic bush et reviens en position entre le pignon moteur et le pignon récepteur.